

$$T \in \mathcal{T}_h^k(V), T: \underbrace{V^* \times \dots \times V^*}_{h} \times \underbrace{V \times \dots \times V}_{k} \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\underbrace{V \times \dots \times V}_{h} \xrightarrow{T} \underbrace{V \otimes \dots \otimes V}_{k}.$$

$$(v_1, \dots, v_h) \mapsto T(\cdot, \dots, \cdot, v_1, \dots, v_h)$$

$$\mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \xrightarrow{\times} \mathbb{R}^3 \text{ (prodotto vettore) è (1,2).}$$

Vedremo: (1,3) tensore di Riemann.

$$\mathcal{B} = \{v_1, \dots, v_m\} \text{ base di } V \rightsquigarrow \{v^1, \dots, v^m\} \text{ base duale di } V^*,$$

$$v^i(v_j) = \delta_{ij}.$$

$$\{v_{i_1} \otimes \dots \otimes v_{i_h} \otimes v^{j_1} \otimes \dots \otimes v^{j_k}\} \text{ base di } \mathcal{T}_h^k(V).$$

$$\mathcal{T}_h^k(V) \ni T = \sum_{i_1, \dots, i_h, j_1, \dots, j_k} v_{i_1} \otimes \dots \otimes v_{i_h} \otimes v^{j_1} \otimes \dots \otimes v^{j_k}.$$

notazione di Einstein per le sommatorie

$$\text{Es.: } V \ni v = v^i v_i.$$

da non confondere con gli elementi della base duale di V^*

$$T: V \rightarrow V, T(v) = w, T_i^j v^i = w^j.$$

$$\text{End}(V) = V^* \otimes V$$

$$g \text{ prodotto scalare su } V \text{ (0,2)}, g(v, w) = v^i g_{ij} w^j.$$

$$\text{tr } T = T^i_i.$$

Cambiando base: $\mathcal{C} = \{w_1, \dots, w_m\}, \mathcal{C}^* = \{w^1, \dots, w^m\}$ per V^* .

$$w_i = A_i^j v_j \rightsquigarrow \text{i vettori delle basi} \rightsquigarrow \text{i covettori delle basi}$$

$$\text{Prop.: } w_i = A_i^j v_j \Rightarrow w^i = B_j^i v^j \text{ con } B \text{ t.c. } A_i^j B_j^i = \delta_{ij} = B_j^i A_i^j. \text{ Dim.: no. } \square$$

$$\text{Prop.: } T \in \mathcal{T}_h^k(V), \hat{T}_{j_1, \dots, j_k}^i \text{ coordinate nella nuova base} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \hat{T}_{j_1, \dots, j_k}^i = A_{j_1}^{m_1} \dots A_{j_k}^{m_k} B_{l_1}^i \dots B_{l_k}^i T_{m_1, \dots, m_k}^{l_1, \dots, l_k}. \text{ Dim.: no. } \square$$

$$T \in \mathcal{T}_h^k(V), U \in \mathcal{T}_{h'}^{k'}(V), T \otimes U \in \mathcal{T}_{h+h'}^{k+k'}(V) = \mathcal{T}_h^k(V) \otimes \mathcal{T}_{h'}^{k'}(V).$$

$$\text{In coordinate: } (T \otimes U)_{j_1, \dots, j_k, \dots, j_{k+k'}}^{i_1, \dots, i_h, \dots, i_{h+k'}} = T_{j_1, \dots, j_k}^{i_1, \dots, i_h} \cdot U_{j_{k+1}, \dots, j_{k+k'}}^{i_{h+1}, \dots, i_{h+k'}}.$$

Contrazione

$$T \in \mathcal{T}_h^k(V), h, k \geq 1; \text{ fisso } 1 \leq i \leq h, 1 \leq j \leq k.$$

in R: $v \otimes v^* = \text{End}(V)$, uso la traccia

$$T \in \underbrace{V \otimes \dots \otimes V}_{h} \otimes \underbrace{V^* \otimes \dots \otimes V^*}_{k} = V \otimes \dots \otimes V^* \otimes V \otimes V^* \rightarrow$$

$$\rightarrow \underbrace{V}_{h-1} \otimes \underbrace{V^*}_{k-1} \otimes \dots \otimes V^*. \text{ Ho una mappa}$$

$$C: \mathcal{T}_{h-1}^{k-1}(V) \otimes V \otimes V^* \rightarrow \mathcal{T}_{h-1}^{k-1}(V);$$

$$v \otimes u \otimes w \mapsto w(u) \otimes v$$

$$\text{in coordinate: } C(T)_{j_1, \dots, j_{k-1}}^{i_1, \dots, i_{h-1}} = T_{j_1, \dots, j_{k-1}}^{i_1, \dots, i_{h-1}, i_h, \dots, i_{h+k-1}}.$$

Posizione i
Posizione j

$$g(v, w) = v^i g_{ij} w^j. g \otimes v \otimes w \text{ (2,2) di coordinate } v^a g_{bc} w^d;$$

Allora il prodotto scalare è una contrazione.

Def.: L'ALGEBRA TENSORIALE di V è $\mathcal{T}(V) = \bigoplus_{h, k \geq 0} \mathcal{T}_h^k(V)$.

Def.: un PRODOTTO SCALARE su V è un tensore g (0,2) simmetrico

$$(g(v, w) = g(w, v) \forall v, w \in V) \text{ non degenere } (\nexists v \neq 0 \text{ t.c. } g(v, v) = 0 \forall w \in V).$$

Teo.: g ha sezione (p, m) , $p+m=m$.

Def.: $\mathcal{B} = \{v_1, \dots, v_m\}$ base di V è ORTONORMALE per g se

$$g(v_i, v_j) = \pm \delta_{ij}. \text{ Se } \#+ = p, \#\# = m \quad (g_{ij} = \begin{pmatrix} -1 & & & \\ & \ddots & & 0 \\ & & 1 & \\ 0 & & & \ddots \end{pmatrix}),$$

g ha sezione (p, m) .

Ex.: $V \rightarrow V^*$ è isomorfismo $\rightsquigarrow \mathcal{T}_h^k(V) \cong \mathcal{T}_{h+k}^0(V)$.

$$v \mapsto (w \mapsto g(v, w))$$

In coordinate (caso da (3,0) a (1,2)): $U \mapsto T, U^{i_1 i_2} \mapsto$

$$\mapsto T^a_{b c} = U^{a i_1 i_2} g_{i_1 b} g_{i_2 c}.$$

$g_{i_1 i_2}$ è l'inversa di $g_{i_1 j_1}$ ($g^{i_1 i_2} g_{j_1 j_2} = \delta_{ij} = g_{i_1 j_1} g^{j_1 j_2}$).

Se g è def. positivo e \mathcal{B} è ortonormale, $g_{ij} = \delta_{ij} \Rightarrow$

$$\Rightarrow U^{a i_1 i_2} \delta_{i_1 b} \delta_{i_2 c} = U^{a b c}.$$

Tensori (anti-)simmetrici

$$V, T \in \mathcal{T}_0^k(V) = \mathcal{T}^k(V).$$

Def.: T è SIMMETRICO se $T(v_1, \dots, v_k) = T(v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(k)}) \forall \sigma \in \Omega_k$,

ANTI- // se $T(v_1, \dots, v_k) = \text{sgn}(\sigma) T(v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(k)}) \forall \sigma$.

Oss.: T è simmetrico $\Leftrightarrow T_{i_1, \dots, i_k} = T_{i_{\sigma(1)}, \dots, i_{\sigma(k)}} \forall \sigma$,

anti- // $\Leftrightarrow T_{i_1, \dots, i_k} = \text{sgn}(\sigma) T_{i_{\sigma(1)}, \dots, i_{\sigma(k)}} \forall \sigma$.

$T \in \mathcal{T}_0^k(V), S(T) \in \mathcal{T}_0^k(V), S(T)(v_1, \dots, v_k) = \frac{1}{k!} \sum_{\sigma \in \Omega_k} T(v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(k)});$

$$\text{in coordinate: } S(T)_{i_1, \dots, i_k} = \frac{1}{k!} \sum_{\sigma \in \Omega_k} T_{i_{\sigma(1)}, \dots, i_{\sigma(k)}}.$$

$$A(T) \in \mathcal{T}_0^k(V), A(T)(v_1, \dots, v_k) = \frac{1}{k!} \sum_{\sigma \in \Omega_k} \text{sgn}(\sigma) T(v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(k)}).$$

T_1, \dots, T_k simmetrici, $T_i \in \mathcal{T}^{m_i}(V)$.

$S(T_1 \otimes \dots \otimes T_k) \in \mathcal{T}^m(V), m = m_1 + \dots + m_k$.

$$T_1 \odot \dots \odot T_k := (m_1, \dots, m_k) S(T_1 \otimes \dots \otimes T_k).$$

T_1, \dots, T_k anti-simm., $T_1 \wedge \dots \wedge T_k := (m_1, \dots, m_k) A(T_1 \otimes \dots \otimes T_k)$.

Prop.: i prodotti sono associativi. Dim.: no. \square

$S^k(V) \subseteq \mathcal{T}^k(V)$ simm., $\Lambda^k(V) \subseteq \mathcal{T}^k(V)$ anti-simm..

$$S^*(V) = \bigoplus_{k \geq 0} S^k(V), \Lambda^*(V) = \bigoplus_{k \geq 0} \Lambda^k(V). \Lambda^*(V) \text{ si chiama ALGEBRA ESTERNA di } V.$$

$$\mathcal{T}_0^*(V) = \bigoplus_{k \geq 0} \mathcal{T}^k(V) \quad \mathcal{T}^*(V)$$

($\mathcal{T}_0^*(V)$ analogo)

$$\text{Oss.: } \Lambda^1(V) = S^1(V) = V^*, \Lambda^2(V) \oplus S^2(V) = \mathcal{T}^2(V).$$

$$\text{Es.: } v, w \in \Lambda^1(V), v \wedge w = v \otimes w - w \otimes v.$$

Prop.: $\mathcal{B} = \{v_1, \dots, v_m\}$ base di $V \rightsquigarrow \{v^1, \dots, v^m\}$ base di $V^* \rightsquigarrow$

$\rightsquigarrow \{v^{i_1} \otimes \dots \otimes v^{i_k}\}$ base di $\mathcal{T}^k(V)$.

$$\{v^{i_1} \otimes \dots \otimes v^{i_k}\}_{1 \leq i_1 \leq \dots \leq i_k \leq m} \text{ base di } S^k(V).$$

$$\{v^{i_1} \wedge \dots \wedge v^{i_k}\}_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq m} \text{ base di } \Lambda^k(V). \text{ Dim.: no. } \square$$

Oss.: $v, w \in \Lambda^1(V), v \wedge w = -w \wedge v \Rightarrow v \wedge v = 0$.

Cor.: $\dim \Lambda^*(V) = 2^m$.

$$\text{Cor.: } T \in \Lambda^k(V), U \in \Lambda^h(V), T \wedge U = (-1)^{kh} U \wedge T.$$